

# Chapitre 4 : Développements limités

Dans ce chapitre, pour n'importe quelle fonction, nous allons trouver le polynôme de degré  $n$  qui approche le mieux la fonction autour d'un point. Les résultats obtenus ne seront valables que pour  $x$  autour d'une valeur fixée (ce sera souvent autour de 0). Plus précisément, on cherche à décomposer toute fonction suffisamment régulière  $f$  autour d'un point  $a$  donné sous la forme :

$$f(x) = T_n(x) + R_n(x),$$

où  $T_n(x)$  est un polynôme de degré  $\leq n$  et  $R_n(x)$  est une fonction qui vérifie  $\lim_{x \rightarrow a} R_n(x) = 0$ .

Décomposer de cette façon une fonction autour d'un point  $a$ , c'est faire un développement limité (DL) de cette fonction au point  $a$  à l'ordre  $n$ . Le polynôme  $T_n(x)$  est appelé partie polynomiale du DL et la fonction  $R_n(x)$  est appelée le reste du DL.

## 1 Formules de Taylor

**Rappels :** Soient  $I \subset \mathbb{R}$  un intervalle ouvert,  $f : I \rightarrow \mathbb{R}$  une fonction et  $n \in \mathbb{N}^*$ . On dit que :

- $f$  est de classe  $\mathcal{C}^0$  sur  $I$  si  $f$  est continue sur  $I$ . On note  $f \in \mathcal{C}^0(I)$ .
- $f$  est de classe  $\mathcal{C}^n$  sur  $I$  si  $f$  est  $n$  fois dérivable sur  $I$  et si  $f^{(n)}$  est continue sur  $I$ . On note  $f \in \mathcal{C}^n(I)$ .
- $f$  est de classe  $\mathcal{C}^\infty$  sur  $I$  si  $\forall n \in \mathbb{N}$ ,  $f \in \mathcal{C}^n(I)$ . On note  $f \in \mathcal{C}^\infty(I)$ .

### 1.1 Formule de Taylor avec reste intégral

#### **Théorème (Formule de Taylor avec reste intégral)**

Soient  $f : I \rightarrow \mathbb{R}$  une fonction de classe ..... sur  $I$  ( $n \in \mathbb{N}$ ) et  $a, x \in I$ . Alors la formule de Taylor pour  $f$  au point  $a$  à l'ordre  $n$  est donnée par

$$\begin{aligned} f(x) &= \underbrace{\hspace{15em}}_{= T_n(x) \text{ (Partie polynomiale du DL)}} \\ &+ \underbrace{\hspace{10em}}_{= R_n(x) \text{ (Reste du DL)}} \end{aligned}$$

**Preuve.** La preuve de ce théorème se fait sur récurrence sur  $n$ . ■

**Rappel :** Par convention,  $0! = 1$ ,  $\forall n \in \mathbb{N}^*$ ,  $n! = 1 \times 2 \times \dots \times (n-1) \times n$  et en particulier  $n! = (n-1)! \times n$ .

**Remarque** En posant  $x = a + h$  (et donc  $h = x - a$ ) la formule précédente devient :  $\forall a \in I, \forall a + h \in I \dots$

**Exemple** La fonction  $f(x) = e^x$  est de classe ..... sur  $I = \dots$  pour tout ..... Fixons  $a \in \mathbb{R}$ .

$$f(x) = \dots \Rightarrow f(a) = \dots, \quad f'(x) = \dots \Rightarrow f'(a) = \dots,$$

$$f''(x) = \dots \Rightarrow f''(a) = \dots, \quad f^{(n)}(x) = \dots \Rightarrow f^{(n)}(a) = \dots$$

$$\forall x \in \mathbb{R}, e^x = \dots$$

## 1.2 Formule de Taylor avec reste $f^{(n+1)}(c)$ (formule de Taylor-Lagrange)

**Théorème (Formule de Taylor-Lagrange avec reste  $f^{(n+1)}(c)$ )**

Soient  $f : I \mapsto \mathbb{R}$  une fonction de classe ..... sur  $I$  ( $n \in \mathbb{N}$ ) et  $a \in I$ .

Alors .....

$$f(x) = \underbrace{\dots}_{= T_n(x) \text{ (Partie polynomiale du DL)}} + \underbrace{\dots}_{= R_n(x) \text{ (Reste du DL)}}$$

Cette formule est appelée formule de Taylor-Lagrange pour  $f$  au point  $a$ , à l'ordre  $n$ .

**Preuve.** Admise. ■

**Remarques**

1. ....  
 .....  
 .....

2. ....  
 .....  
 .....

3. ....  
 .....  
 .....  
 .....

**Corollaire** Soient  $f : I \mapsto \mathbb{R}$  une fonction de classe ..... sur  $I$  ( $n \in \mathbb{N}$ ) et  $a, x \in I$ .  
 Si  $|f^{(n+1)}|$  est majorée sur  $I$  par un réel  $M$ , alors pour tout  $a, x \in I$ , on a :  
 .....  
 où  $T_n(x)$  est la partie polynomiale de la formule de Taylor.

**Exemple** Donner une approximation de  $\sin(0,01)$  :

La fonction  $f(x) = \sin(x)$  est de classe ..... sur  $I = \dots\dots\dots$  pour tout ..... Fixons  $a \in \mathbb{R}$ .

$f(x) = \dots\dots\dots \Rightarrow f(0) = \dots\dots$   
 $f'(x) = \dots\dots\dots \Rightarrow f'(0) = \dots\dots$   
 $f''(x) = \dots\dots\dots \Rightarrow f''(0) = \dots\dots$   
 $f^{(3)}(x) = \dots\dots\dots \Rightarrow f^{(3)}(0) = \dots\dots$   
 $f^{(4)}(x) = \dots\dots\dots \Rightarrow f^{(4)}(0) = \dots\dots$

La formule de Taylor de  $f$  au point  $a = 0$  à l'ordre 3 s'écrit :

$f(x) = \dots\dots\dots$   
 .....

Appliquons ceci pour  $x = 0,01$ . Le reste étant petit, cela donne

$\sin(0,01) \approx \dots\dots\dots = \dots\dots\dots$

On peut connaître la précision de cette approximation en majorant le reste. Comme  $f^{(4)}(x) = \dots\dots\dots$  alors  $|f^{(4)}(c)| \leq 1$ . Donc d'après le corollaire,

$|f(x) - \dots\dots\dots| \leq \dots\dots\dots$

Pour  $x = 0,01$ , cela donne

$|\sin(0,01) - \dots\dots\dots| \leq \dots\dots\dots \approx \dots\dots\dots$

Conclusion : ..... est une valeur approchée de  $\sin(0,01)$  à ..... près.

### 1.3 Formule de Taylor-Young

**Théorème (Formule de Taylor-Young )**

Soient  $f : I \mapsto \mathbb{R}$  une fonction de classe ..... sur  $I$  ( $n \in \mathbb{N}$ ) et  $a, x \in I$ . Alors .....

$$f(x) = \underbrace{\hspace{15em}}_{= T_n(x) \text{ (Partie polynomiale du DL)}} + \underbrace{\hspace{10em}}_{= R_n(x) \text{ (Reste du DL)}}$$

où  $\epsilon : I \rightarrow \mathbb{R}$  est une fonction qui vérifie .....

Cette formule est appelée formule de Taylor-Young pour  $f$  au point  $a$ , à l'ordre  $n$ .

**Remarque** .....

.....

.....

.....

**Preuve.**  $f$  étant une fonction de classe ..... nous appliquons la formule de Taylor au rang ..... avec reste  $f^{(n)}(c)$ . Pour tout  $x$ , il existe ..... compris entre .... et .... tel que

$$f(x) = \dots\dots\dots$$

.....

que nous réécrivons sous la forme :

$$f(x) = \dots\dots\dots$$

.....

On pose  $\epsilon(x) = \dots\dots\dots$

Puisque  $f^{(n)}$  est ..... sur  $I$  et que  $c(x) \xrightarrow{x \rightarrow a} \dots$  alors  $\lim_{x \rightarrow a} \epsilon(x) = \dots$  ■

**Exemple** Donner la formule de Taylor-Young de la fonction  $f(x) = \ln(1+x)$  au point 0 et à l'ordre 4.

.....

.....

.....

$$\begin{aligned}
f(x) &= \dots \Rightarrow f(0) = \dots, & f^{(3)}(x) &= \dots \Rightarrow f^{(3)}(0) = \dots, \\
f'(x) &= \dots \Rightarrow f'(0) = \dots, & & \\
f''(x) &= \dots \Rightarrow f''(0) = \dots, & f^{(4)}(x) &= \dots \Rightarrow f^{(4)}(0) = \dots
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
f(x) &= \dots \\
&\dots \\
&= \dots
\end{aligned}$$

Les premiers polynômes de Taylor du DL de  $f$  en 0 sont :

$$T_0(x) = \dots, T_1(x) = \dots, T_2(x) = \dots, T_3(x) = \dots, T_4(x) = \dots$$

$T_0, T_1, T_2, T_3, T_4$  sont appelés respectivement polynômes de Taylor d'ordre 0, 1, 2, 3 et 4.

## 1.4 Résumé

Pour toute fonction  $f$  suffisamment régulière, il existe donc trois formules qui s'écrivent toutes sous la forme :

$$f(x) = T_n(x) + R_n(x)$$

où  $T_n(x)$  est toujours le même polynôme de Taylor de degré  $\leq n$  :

$$T_n(x) = f(a) + f'(a)(x-a) + \frac{f''(a)}{2!}(x-a)^2 + \dots + \frac{f^{(n)}(a)}{n!}(x-a)^n = f(a) + \sum_{k=1}^n \frac{f^{(k)}(a)}{k!}(x-a)^k.$$

C'est l'expression du reste  $R_n(x)$  qui change :

Nom	Formule	Régularité de $f$
Taylor avec reste intégral	$R_n(x) =$	$f \in \mathcal{C}^{n+1}$
Taylor avec reste $f^{(n+1)}(c)$	$R_n(x) =$	$f$ est $(n+1)$ fois dérivable
Taylor-Young	$R_n(x) =$	$f \in \mathcal{C}^n$

**Remarque** Selon les situations l'une des formulations est plus adaptée que les autres. Bien souvent, nous n'avons pas besoin de beaucoup d'informations sur le reste et c'est la formule de Taylor-Young qui sera la plus utile.

**Notation** : Le terme  $(x - a)^n \epsilon(x)$  où  $\epsilon(x) \xrightarrow{x \rightarrow a} 0$  est souvent noté  $o_a((x - a)^n)$  (se prononce « petit  $o_a$  » de  $(x - a)^n$ ). Cela signifie que  $o_a((x - a)^n)$  est une fonction qui vérifie la propriété :

.....

Cette notation « petit  $o_a$  » simplifie beaucoup les écritures et sera utilisée par la suite. Lorsque  $a = 0$ , on écrit «  $o$  » plutôt que «  $o_0$  ».

**Exemple**  $g : x \mapsto x^3$  peut s'écrire  $g(x) = o(x^2)$ . En effet,  $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{g(x)}{x^2} = \lim_{x \rightarrow 0} x = 0$ .

**Cas particulier : Formule de Taylor-Young au voisinage de  $a = 0$**

$$f(x) = f(0) + f'(0)x + f''(0)\frac{x^2}{2!} + \dots + f^{(n)}(0)\frac{x^n}{n!} + x^n \epsilon(x)$$

où  $\epsilon(x) \xrightarrow{x \rightarrow 0} 0$ . Avec la notation « petit  $o$  » cela donne :

$$f(x) = f(0) + f'(0)x + f''(0)\frac{x^2}{2!} + \dots + f^{(n)}(0)\frac{x^n}{n!} + o(x^n),$$

où  $o(x^n)$  est une fonction qui vérifie  $\frac{o(x^n)}{x^n} \xrightarrow{x \rightarrow 0} 0$ .

## 2 Développements limités au voisinage d'un point

### 2.1 Définition et existence

Soient  $I$  un intervalle ouvert et  $f : I \rightarrow \mathbb{R}$  une fonction.

**Définition** Pour  $a \in I$  et  $n \in \mathbb{N}$ , on dit que  $f$  admet un développement limité au point  $a$  et à l'ordre  $n$  si

.....  
 .....  
 .....  
 .....  
 .....  
 .....  
 .....

**Proposition** Si  $f$  est de classe  $\mathcal{C}^n$  au voisinage d'un point  $a$  alors  $f$  admet un DL au point  $a$  à l'ordre  $n$ , qui provient de la formule de Taylor-Young :

.....  
 .....

où  $\lim_{x \rightarrow a} \epsilon(x) = 0$ .

## 2.2 Propriétés

**Proposition** *Si une fonction  $f$  admet un DL en un point, alors ce DL est unique.*

### Corollaire

. Si  $f$  est paire alors la partie polynomiale de son DL en 0 ne contient que des monômes de degrés pairs (c'est à dire :  $x^0, x^2, x^4, \dots, x^{2n}, n \in \mathbb{N}$ ).

. Si  $f$  est impaire alors la partie polynomiale de son DL en 0 ne contient que des monômes de degrés impairs (c'est à dire :  $x, x^3, x^5, \dots, x^{2n+1}, n \in \mathbb{N}$ ).

**Exemple** On considère la fonction  $f : x \mapsto \cos(x)$  qui est de classe  $\mathcal{C}^\infty(\mathbb{R})$ . Elle admet donc un DL en 0 à l'ordre 5 qui est donné par :

$f(x) = \dots\dots\dots$   
 $\dots\dots\dots$

où  $\lim_{x \rightarrow 0} \epsilon(x) = 0$ . On a pour tout  $x$  proche de 0 :

$f(x) = \dots\dots\dots \Rightarrow f(0) = \dots, f'(x) = \dots\dots\dots \Rightarrow f'(0) = \dots,$   
 $f^{(2)}(x) = \dots\dots\dots \Rightarrow f^{(2)}(0) = \dots, f^{(3)}(x) = \dots\dots\dots \Rightarrow f^{(3)}(0) = \dots,$   
 $f^{(4)}(x) = \dots\dots\dots \Rightarrow f^{(4)}(0) = \dots, f^{(5)}(x) = \dots\dots\dots \Rightarrow f^{(5)}(0) = \dots,$   
 $f(x) = \dots\dots\dots$   
 $\dots\dots\dots$   
 $\dots\dots\dots$   
 $\dots\dots\dots$   
 $\dots\dots\dots$   
 $\dots\dots\dots$

*Commentaire :*  $\dots\dots\dots$   
 $\dots\dots\dots$   
 $\dots\dots\dots$

## 2.3 DL des fonctions usuelles en 0

$$e^x = 1 + x + \frac{x^2}{2!} + \frac{x^3}{3!} + \dots + \frac{x^n}{n!} + o(x^n) = \sum_{k=0}^n \frac{x^k}{k!} + o(x^n)$$

$$\ln(1+x) = x - \frac{x^2}{2} + \frac{x^3}{3} + \dots + (-1)^{n+1} \frac{x^n}{n} + o(x^n) = \sum_{k=1}^n (-1)^{k+1} \frac{x^k}{k} + o(x^n)$$

$$\frac{1}{1+x} = 1 - x + x^2 - x^3 + \dots + (-1)^n x^n + o(x^n) = \sum_{k=0}^n (-1)^k x^k + o(x^n)$$

$$\frac{1}{1-x} = 1 + x + x^2 + x^3 + \dots + x^n + o(x^n) = \sum_{k=0}^n x^k + o(x^n)$$

$$\sin(x) = x - \frac{x^3}{3!} + \frac{x^5}{5!} + \dots + (-1)^n \frac{x^{2n+1}}{(2n+1)!} + o(x^{2n+2}) = \sum_{k=0}^n (-1)^k \frac{x^{2k+1}}{(2k+1)!} + o(x^{2n+2})$$

$$\cos(x) = 1 - \frac{x^2}{2!} + \frac{x^4}{4!} + \dots + (-1)^n \frac{x^{2n}}{(2n)!} + o(x^{2n+1}) = \sum_{k=0}^n (-1)^k \frac{x^{2k}}{(2k)!} + o(x^{2n+1})$$

$$\forall \alpha \in \mathbb{R}, (1+x)^\alpha = 1 + \alpha x + \frac{\alpha(\alpha-1)}{2!} x^2 + \dots + \frac{\alpha(\alpha-1)\dots(\alpha-n+1)}{n!} x^n + o(x^n)$$

## 2.4 DL d'une fonction en un point quelconque

**Proposition** Une fonction  $f$  admet un DL au voisinage d'un point  $a$  si et seulement si la fonction  $x \mapsto f(x+a)$  admet un DL au voisinage de 0.

### Exemples

1. Donner le DL de  $f : x \mapsto e^x$  en 1 à l'ordre  $n \in \mathbb{N}$ . La fonction  $f$  est de classe  $\mathcal{C}^\infty(\mathbb{R})$ , elle admet donc un DL en tout point de  $\mathbb{R}$ , à tout ordre  $n \in \mathbb{N}$ . De plus, pour tout  $x$  proche de 1, on a

$$\begin{aligned}
 e^x &= e^{x-1+1} \\
 &= e^1 \times e^{x-1} \\
 &= e \times e^h \text{ en posant } h = \dots\dots\dots, \text{ si } x \text{ est proche de } 1, \text{ alors } h \text{ est proche de } \dots\dots \\
 &= e \times \dots\dots\dots \\
 &\dots\dots\dots \\
 &= \dots\dots\dots \\
 &\dots\dots\dots \\
 &= \dots\dots\dots \\
 &\dots\dots\dots
 \end{aligned}$$



2. Donner le DL de  $g : x \mapsto \sin(x)$  en  $\frac{\pi}{2}$ . La fonction  $g$  est de classe  $\mathcal{C}^\infty(\mathbb{R})$ , elle admet donc un DL en tout point de  $\mathbb{R}$ , à n'importe quel ordre  $n \in \mathbb{N}$ . De plus, pour tout  $x$  proche de  $\frac{\pi}{2}$ , on a :

$$\begin{aligned} \sin(x) &= \sin(\dots\dots\dots) = \dots\dots\dots \\ &= \dots\dots\dots = \dots\dots\dots \text{ en posant } h = \dots\dots\dots \text{ proche de } \dots\dots \text{ lorsque } x \text{ proche de } \dots\dots \\ &= \dots\dots\dots \\ &\dots\dots\dots \\ &= \dots\dots\dots \\ &\dots\dots\dots \end{aligned}$$

### 3 Opérations sur les développements limités

#### 3.1 Somme et produit

**Proposition** On considère deux fonctions  $f$  et  $g$  qui admettent des DL en 0 à l'ordre  $n$  :

$$f(x) = c_0 + c_1x + \dots + c_nx^n + x^n\epsilon_1(x) \text{ et } g(x) = d_0 + d_1x + \dots + d_nx^n + x^n\epsilon_2(x), \text{ avec } \lim_{x \rightarrow 0} \epsilon_1(x) = \lim_{x \rightarrow 0} \epsilon_2(x) = 0.$$

Alors :

.  $f + g$  admet un DL en 0 à l'ordre  $n$  qui est donné par :

$$f(x) + g(x) = \dots\dots\dots$$

$$\text{où } \lim_{x \rightarrow 0} \epsilon(x) = 0.$$

.  $f \times g$  admet un DL en 0 à l'ordre  $n$  qui est donné par

$$f(x) \times g(x) = \dots\dots\dots,$$

$$\text{où } \lim_{x \rightarrow 0} \epsilon(x) = 0 \text{ et } T_n(x) \text{ est le polynôme. } \dots\dots\dots$$

**tronqué à l'ordre  $n$ .** Tronquer un polynôme à l'ordre  $n$  signifie que l'on conserve seulement les monômes de degré  $\leq n$ .

## Exemples

1. Tronquer le polynôme  $(x + 2x + 4x^2)(1 + x + x^3)$  à l'ordre 2. On notera  $T_2(x)$  le polynôme obtenu.

$$(x + 2x + 4x^2)(1 + x + x^3) = \dots\dots\dots$$

$$= \dots\dots\dots$$

On a donc  $T_2(x) = \dots\dots\dots$

2. Calculer le DL en 0 à l'ordre 2 de  $f(x) = e^x + \ln(1 + x)$ .  $x \mapsto e^x$  et  $x \mapsto \ln(1 + x)$  sont de classe  $\mathcal{C}^\infty$  au voisinage de 0, on peut donc écrire leur DL en 0 à l'ordre 2 :

$$e^x = \dots\dots\dots \text{ et } \ln(1 + x) = \dots\dots\dots$$

$$\Rightarrow f(x) = \dots\dots\dots = \dots\dots\dots$$

3. Calculer le DL en 0 à l'ordre 2 de  $f(x) = \cos(x) \times \sqrt{1 + x}$ .  $x \mapsto \cos(x)$  et  $x \mapsto \sqrt{1 + x}$  sont de classe  $\mathcal{C}^\infty$  au voisinage de 0, on peut donc écrire leur DL en 0 à l'ordre 2 :

$$\cos(x) = \dots\dots\dots \text{ et } \sqrt{1 + x} = \dots\dots\dots$$

En notant  $C(x)$  et  $D(x)$  les parties polynomiales des DL de  $f$  et  $g$  on a :

$$C(x) \times D(x) = \dots\dots\dots = \dots\dots\dots$$

$$= \dots\dots\dots$$

En tronquant le produit  $C(x) \times D(x)$  à l'ordre 2, on obtient :  $f(x) = \dots\dots\dots$

## 3.2 Composition

**Proposition** On considère deux fonctions  $f$  et  $g$  qui admettent des DL en 0 à l'ordre  $n$  :

$$f(x) = \underbrace{c_0 + c_1x + \dots + c_nx^n}_{=C(x)} + x^n \epsilon_1(x) \text{ et } g(x) = \underbrace{d_0 + d_1x + \dots + d_nx^n}_{=D(x)} + x^n \epsilon_2(x),$$

$$\text{avec } \lim_{x \rightarrow 0} \epsilon_1(x) = \lim_{x \rightarrow 0} \epsilon_2(x) = 0.$$

Si  $g(0) = 0$  (c'est à dire  $d_0 = 0$ ) alors la fonction  $f \circ g$  admet un DL en 0 à l'ordre  $n$  dont la partie polynomiale est le polynôme tronqué à l'ordre  $n$  de la composition  $C(D(x))$ .

**Remarque** De façon plus générale, si  $g$  admet un DL en 0 à l'ordre  $n$  et si  $f$  admet un DL en  $g(0)$  à l'ordre  $n$  alors  $f \circ g$  admet un DL en 0 à l'ordre  $n$ . Il est obtenu en remplaçant le DL de  $g$  dans celui de  $f$  et en ne gardant que les termes de degrés inférieurs ou égaux à  $n$ .

**Exemple** Calculer le DL en 0 à l'ordre 2 de  $h(x) = \cos(\ln(1+x))$ . On pose ici  $f(u) = \cos(u)$  et  $g(x) = \ln(1+x)$ . On a bien  $(f \circ g)(x) = \dots = \dots$  et  $g(0) = \dots = \dots$ ,  $f \circ g$  admet donc un DL en 0 à l'ordre 2. On écrit le DL à l'ordre 2 de  $f(u)$  et  $g(x)$  :

$$f(u) = \cos(u) = \dots \quad \text{et} \quad g(x) = \ln(1+x) = \dots$$

.....  
 .....

$$C(u) = \dots \quad \text{et} \quad D(x) = \dots$$

$$C(D(x)) = \dots = \dots$$

$$= \dots = \dots$$

Le polynôme tronqué à l'ordre 2 de  $C(D(x))$  est donné par  $T_2(x) = \dots$  et finalement le DL de  $h$  en 0 à l'ordre 2 est donné par  $h(x) = \dots$

### 3.3 Quotient

On considère deux fonctions  $f$  et  $g$  qui admettent des DL en 0 à l'ordre  $n$  :

$$f(x) = c_0 + c_1x + \dots + c_nx^n + x^n\epsilon_1(x) \quad \text{et} \quad g(x) = d_0 + d_1x + \dots + d_nx^n + x^n\epsilon_2(x), \quad \text{avec} \quad \lim_{x \rightarrow 0} \epsilon_1(x) = \lim_{x \rightarrow 0} \epsilon_2(x) = 0.$$

Pour calculer le DL du quotient  $\frac{f}{g}$  nous allons utiliser le DL de

$$\frac{1}{1+u} = 1 - u + u^2 - u^3 + \dots + (-1)^n u^n + o(u^n)$$

et la formule pour la composition de DL. On a 3 cas possibles :

**Cas 1 :** Si  $d_0 = 1$ , on pose  $u = d_1x + \dots + d_nx^n + x^n\epsilon_2(x)$  et le quotient s'écrit  $\frac{f}{g} = f \times \frac{1}{1+u}$ .

**Cas 2 :** Si  $d_0 \neq 0$  et  $d_0 \neq 1$ , alors on se ramène au cas précédent en écrivant

$$\frac{1}{g(x)} = \frac{1}{d_0} \times \frac{1}{1 + \frac{d_1}{d_0}x + \dots + \frac{d_n}{d_0}x^n + \frac{x^n\epsilon_2(x)}{d_0}}$$

**Cas 3 :** Si  $d_0 = 0$  alors on factorise par  $x^k$  (pour un certain  $k$ ) afin de se ramener à l'un des cas précédents.

**Exemples** 1. Calculer le DL de  $h(x) = \tan(x)$  en 0 à l'ordre 3. On pose  $f(x) = \sin(x)$  et  $g(x) = \cos(x)$ . On écrit le DL de  $f$  et  $g$  en 0 à l'ordre 3 :

$$f(x) = \sin(x) = \dots\dots\dots = B(x) + o(x^3) \text{ et } g(x) = \cos(x) = \dots\dots\dots$$

$$\frac{1}{\cos(x)} = \frac{1}{\dots\dots\dots}$$

$$= \frac{1}{1+u} \text{ en posant } u = \dots\dots\dots \text{ dont la partie polynomiale est } D(x) = \dots\dots\dots$$

$$= \dots\dots\dots = C(u) + o(\dots\dots\dots)$$

$$C(D(x)) = \dots\dots\dots = \dots\dots\dots$$

En tronquant  $C(D(x))$  à l'ordre 3 on obtient le polynôme  $T_3(x)$  donné par  $T_3(x) = \dots\dots\dots$

$$\frac{1}{\cos(x)} = T_3(x) + o(x^3) = \dots\dots\dots$$

$$B(x) \times T_3(x) = \dots\dots\dots = \dots\dots\dots$$

En tronquant  $B(x) \times T_3(x)$  à l'ordre 3 on obtient le polynôme  $\tilde{T}_3(x)$  donné par

$$\tilde{T}_3(x) = \dots\dots\dots \text{ et finalement } h(x) = \tilde{T}_3(x) + o(x^3) = \dots\dots\dots$$

2. Calculer le DL de  $h(x) = \frac{1+x}{2+x}$  en 0 à l'ordre 4. On pose  $f(x) = 1+x$  et  $g(x) = 2+x$ .  $f$  et  $g$  sont des polynômes de degré ..... et on a :

$$\frac{1}{2+x} = \frac{1}{2} \times \frac{1}{1+\frac{x}{2}}$$

$$= \frac{1}{2} \times \frac{1}{1+u} \text{ en posant } u = \dots\dots\dots \text{ lorsque } x \text{ est proche de } 0, u \text{ est proche de } \dots\dots\dots$$

$$\frac{1}{1+u} = \dots\dots\dots$$

On remplace à présent  $u$  dans la partie polynomiale par ..... et le reste  $o(u^4)$  par  $o(\dots\dots)$  :

$$\frac{1}{2+x} = \dots\dots\dots$$

comme on veut un DL à l'ordre ..... on ne garde que les termes de degrés  $\leq$  .....

$$= \dots\dots\dots$$

Finalelement

$$\begin{aligned}
 h(x) &= \dots\dots\dots \\
 &= \dots\dots\dots \\
 &= \dots\dots\dots
 \end{aligned}$$

3. Calculer le DL de  $h(x) = \frac{\sin(x)}{\text{sh}(x)}$  en 0 à l'ordre 3. On a

$$\sin(x) = \dots\dots\dots = c_0 + c_1x + c_2x^2 + c_3x^3 + x^4\epsilon_1(x)$$

$$\text{sh}(x) = \dots\dots\dots = d_0 + d_1x + d_2x^2 + d_3x^3 + x^4\epsilon_2(x)$$

Comme  $d_0 = \dots\dots\dots$  et  $c_1, d_1 \neq 0$  on va faire un DL de  $\sin(x)$  et  $\text{sh}(x)$  à l'ordre  $3 + \dots\dots = \dots\dots$ . En effet, Le premier terme du DL de  $\text{sh}(x)$  est de degré 1, on a donc factorisé le dénominateur par  $x^1$ . Comme on vise un DL d'ordre 3, on fait un DL d'ordre  $3+1$  car on sait que l'on va diviser par  $x$  et perdre un ordre.

$$\frac{\sin(x)}{\text{sh}(x)} = \dots\dots\dots = \dots\dots\dots$$

$$= \dots\dots\dots = \dots\dots\dots \text{ en posant } u = \dots\dots\dots$$

$$\frac{1}{1+u} = \dots\dots\dots = \dots\dots\dots$$

$$= \dots\dots\dots$$

$$\frac{\sin(x)}{\text{sh}(x)} = \dots\dots\dots$$

$$= \dots\dots\dots = \dots\dots\dots$$

## 4 Applications des développements limités

### 4.1 Calcul de limites

On cherche à calculer  $\lim_{x \rightarrow a} f(x)$ . Si  $f$  admet un DL en  $a$  à l'ordre  $n$ , alors

$$f(x) = c_0 + c_1(x - a) + \dots + c_n(x - a)^n + (x - a)^n \epsilon(x)$$

et donc

$$\begin{aligned} \lim_{x \rightarrow a} f(x) &= \lim_{x \rightarrow a} (c_0 + c_1(x-a) + \dots + c_n(x-a)^n + (x-a)^n \epsilon(x)) \\ &= c_0. \end{aligned}$$

**Exemple** Calculer  $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\arctan(x) - x}{\sin(x) - x}$ . On a

$$\frac{\arctan(x) - x}{\sin(x) - x} = \frac{\dots}{\dots} = \frac{\dots}{\dots} = \frac{\dots}{\dots} \xrightarrow{x \rightarrow 0} \dots$$

## 4.2 Position d'une courbe par rapport à sa tangente

**Proposition** Soit  $f : I \rightarrow \mathbb{R}$  une fonction admettant un DL en un point  $a \in I$

$$f(x) = c_0 + c_1(x-a) + c_k(x-a)^k + (x-a)^k \epsilon(x),$$

où  $k$  est le plus petit entier  $\geq 2$  tel que le coefficient  $c_k$  soit non nul. Alors une équation de la tangente à la courbe de  $f$  (notée  $\mathcal{C}_f$ ) en  $a$  est

.....

et la position de  $\mathcal{C}_f$  par rapport à la tangente pour  $x$  proche de  $a$  est donnée par le signe de  $f(x) - y$  :

— Si  $c_k(x-a)^k > 0$  alors .....

— Si  $c_k(x-a)^k < 0$  alors .....

— Si le signe de  $c_k(x-a)^k$  change lorsque l'on passe de  $x < a$  à  $x > a$ , alors .....

.....

.....

**Exemple** On considère  $f(x) = x^4 - 2x^3 + 1$ . Déterminer l'équation de la tangente de  $f$  au point d'abscisse  $\frac{1}{2}$  et donner la position de la courbe de  $f$  par rapport à sa tangente. On a

$$f'(x) = \dots, \quad f''(x) = \dots, \quad \text{donc } f''\left(\frac{1}{2}\right) = \dots \text{ et } k = \dots$$

On en déduit le DL de  $f$  en  $1/2$  par la formule de Taylor-Young :

$$f(x) = \dots$$

.....

$$= \dots$$

La tangente en  $\frac{1}{2}$  a donc pour équation  $y = \dots\dots\dots$

La position du graphe de  $f$  par rapport à  $y$  est donnée par le signe de  $\dots\dots\dots$  donc  $\mathcal{C}_f$  est  $\dots\dots\dots$  de  $y$ .

### 4.3 Développement limité en $+\infty$

**Définition** Soit  $f$  une fonction définie sur un intervalle  $I = ]x_0, +\infty[$ . On dit que  $f$  admet un DL en  $+\infty$  à l'ordre  $n \dots\dots\dots$

$f(x) = \dots\dots\dots$

$\dots\dots\dots$

**Exemple** On considère la fonction  $f : x \mapsto \ln\left(2 + \frac{1}{x}\right)$ . Admet-elle un DL en  $+\infty$  ? On remarque que

$$f(x) = \ln(2) + \ln\left(1 + \frac{1}{2x}\right)$$

$$= \ln(2) + \ln(1 + u) \text{ en posant } u = \dots\dots\dots \text{ quand } x \text{ est proche de } \dots\dots\dots \text{ alors } u \text{ est proche de } \dots\dots\dots$$

$$= \ln(2) + \dots\dots\dots$$

$$= \ln(2) + \dots\dots\dots$$

$$= \ln(2) + \dots\dots\dots$$

Commentaires :  $\dots\dots\dots$

$\dots\dots\dots$

$\dots\dots\dots$

$\dots\dots\dots$

$\dots\dots\dots$

$\dots\dots\dots$

### Remarques

1.  $\dots\dots\dots$

$\dots\dots\dots$

$\dots\dots\dots$

2. ....  
.....  
.....  
.....

**Proposition** On suppose que la fonction  $x \mapsto \frac{f(x)}{x}$  admet un DL en  $+\infty$  (ou en  $-\infty$ ) donné par

$$\frac{f(x)}{x} = a_0 + \frac{a_1}{x} + \frac{a_k}{x^k} + \frac{1}{x^k} \epsilon\left(\frac{1}{x}\right)$$

où  $k$  est le plus petit entier  $\geq 2$  tel que le coefficient  $\frac{1}{x^k}$  soit non nul.

.....  
.....  
.....  
.....  
.....  
.....  
.....  
.....  
.....  
.....